

Motivation & Inhaltsübersicht

Vorlesung Verteilte Systeme Wintersemester 2003/04 Universität Salzburg

O.Univ.-Prof. Dipl.-Ing. Dr.techn. Wolfgang Pree
© Copyright Wolfgang Pree, All Rights Reserved

Permission to make digital or hard copies of all or part of this work for personal or classroom use is granted without fee provided that copies are not made or distributed for profit or commercial advantage and that copies bear this notice and the full citation on the first page. To copy otherwise, or to republish, to post on servers or to redistribute to lists, requires prior specific permission and/or a fee.



Context

- Verteilte Programmierung im Überblick
- Konzeption der LVA
- Verteilte Systeme/Distributed Systems

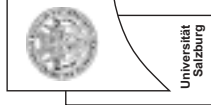
Verteilte Programmierung im Überblick

Definition

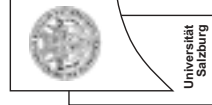
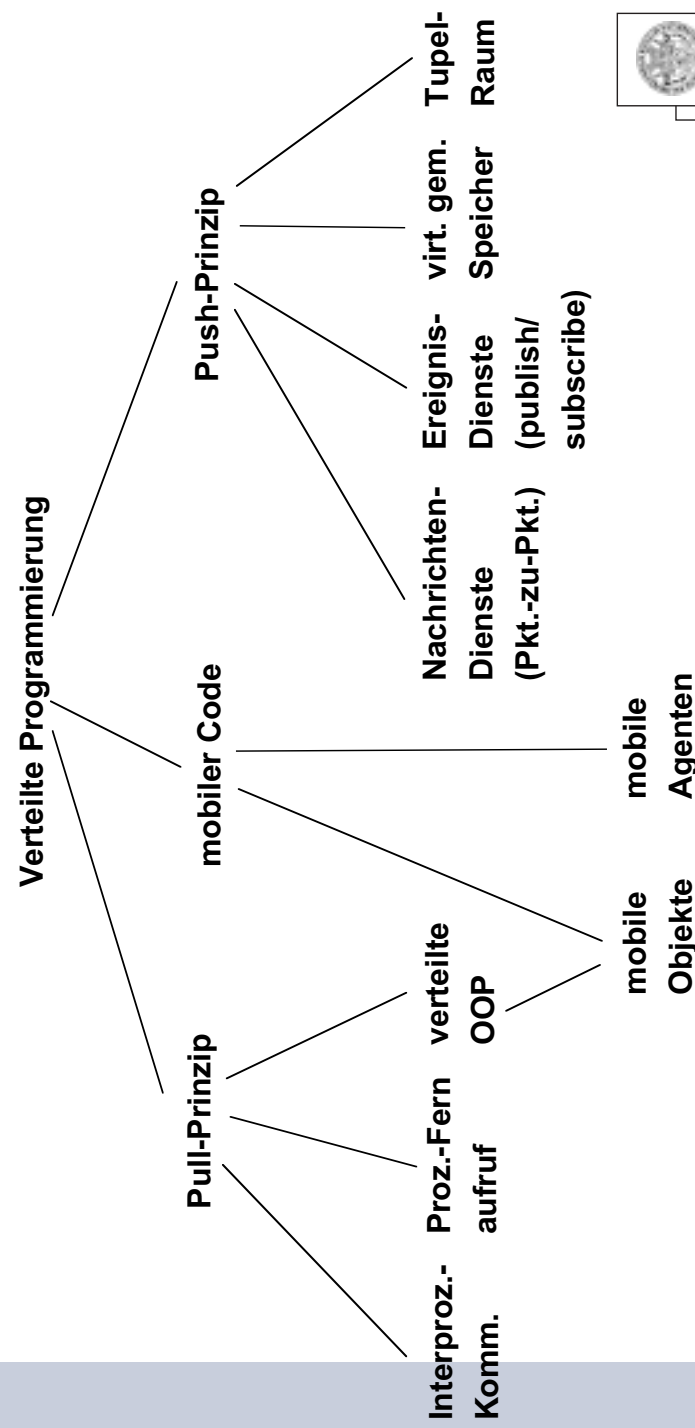
- Ein verteiltes (Datenverarbeitungs-)System besteht aus mehreren autonomen Prozessor-Speicher-Systemen, die mittels Datenaustausch kooperieren (Mühlhäuser 2002; Informatik-Handbuch, Hanser)
- häufig sind die Prozessor-Speicher-Systeme vollständige Rechner
- Mehrprozessorsysteme mit gemeinsamem Speicher sind KEINE verteilten Systeme
- ebenso eng gekoppelte Mehrrechnersysteme, die die durch zentrale oder verteilte Koordination die Autonomie der Teilsysteme einschränken

Charakteristika

- Fehlen einer aktuellen konsistenten Sicht auf das Gesamtsystem durch Autonomie, Parallelität und räumliche Entfernung der Knoten
- Heterogenität von Rechnerarchitekturen, Leistungskenngrößen, Kommunikationsprotokollen, Betriebssystemen und Benutzerschnittstellen



Ausprägungen verteilter Programmierung



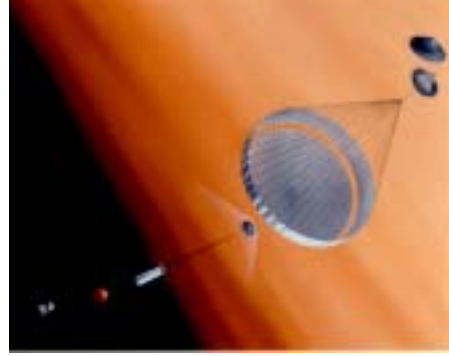
Beispiel für verteilte Programmierung

Automatisierte Entwicklung von verteilter Software zur Steuerung von Echtzeitsystemen

7

© 2003, W. Pree

Beispiele für (harte) Echtzeit- (Steuer-) Systeme



Satelliten-, Flugzeugsteuerungen



ABS, X-by-Wire, etc.

8

© 2003, W. Pree

Charakteristika

„Olymp der Software-Entwicklung“:

- muß funktional korrekt sein
- Einhalten von Zeitlimits ist sicherheitskritisch
- typischerweise verteilte Architektur (zB wegen Fault-Tolerance): Probleme von Concurrency, Deadlocks, etc.
- eingeschränkte Ressourcen (Speicher, Prozessor)
- „Rebooting“ ist keine Option!

9

© 2003, W. Pree

internationale Kooperationsprojekte

- Partner:**
- **Magna-Steyr (Graz)**
Univ. Salzburg
 - **European Space Agency (ESA):**
Univ. Konstanz/Salzburg
 - **Boeing, U.S. Dept. of Defense:**
UC Berkeley

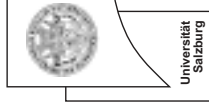
10

© 2003, W. Pree

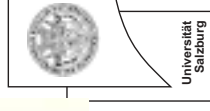
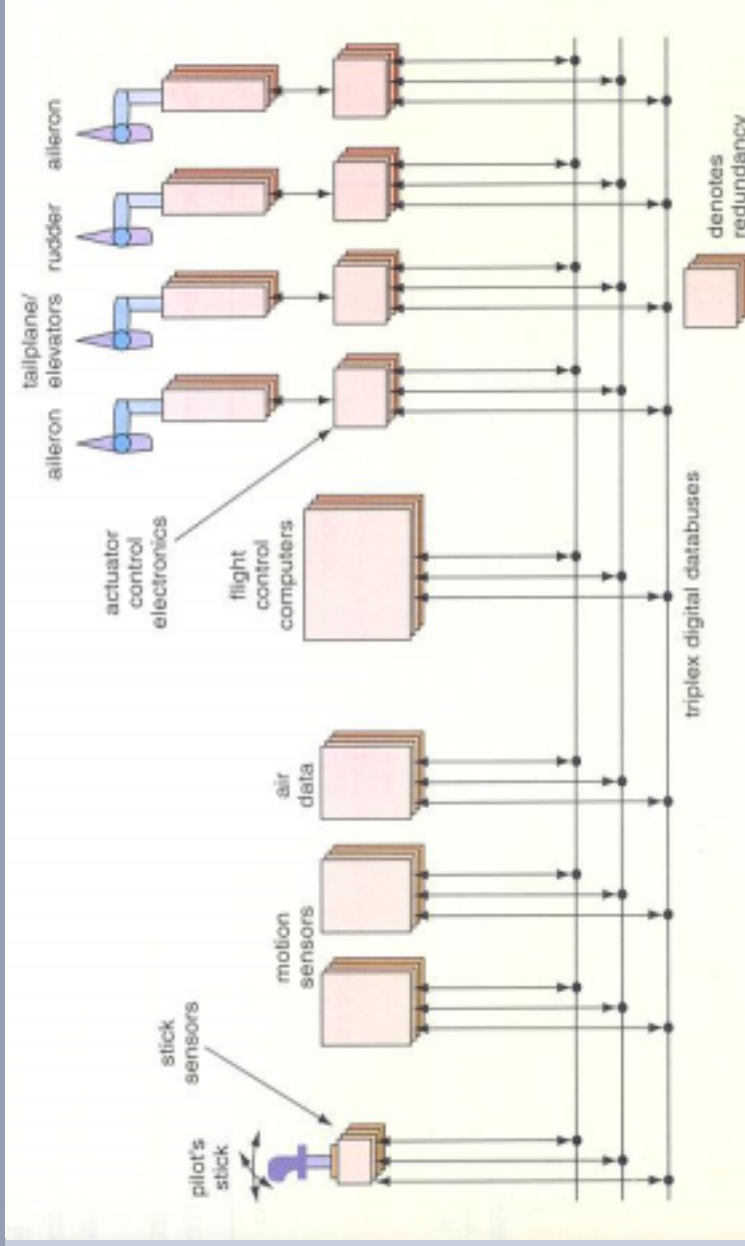
Beispiel: Helicopter Control System (I)



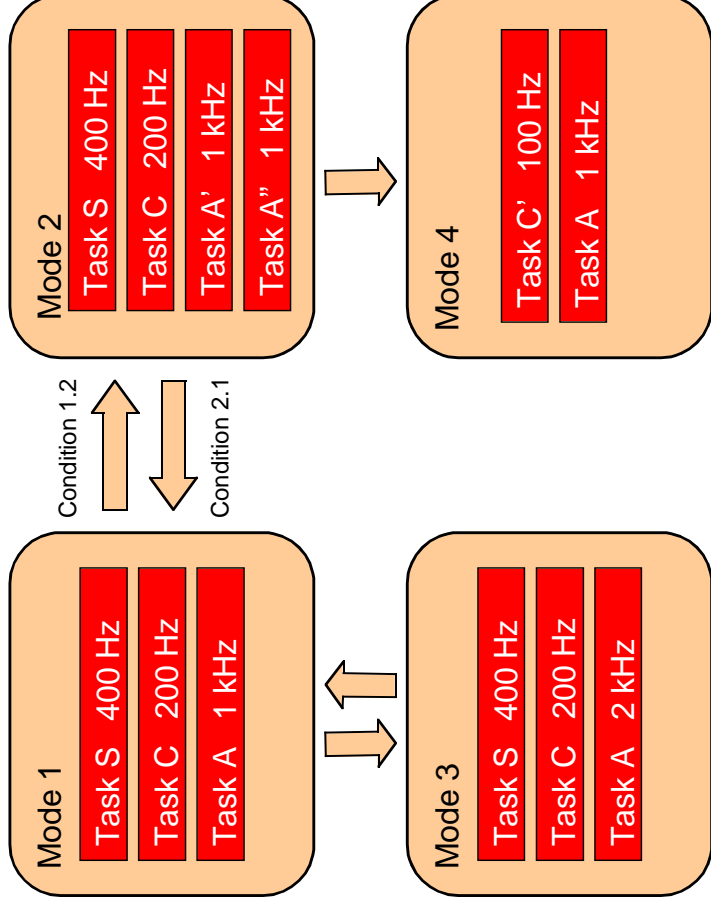
Henzinger, Kirsch, Pree, Sanvido (UC Berkeley)
Schaufelberger, Wirth (ETH Zürich)



Beispiel: Helicopter Control System (II)

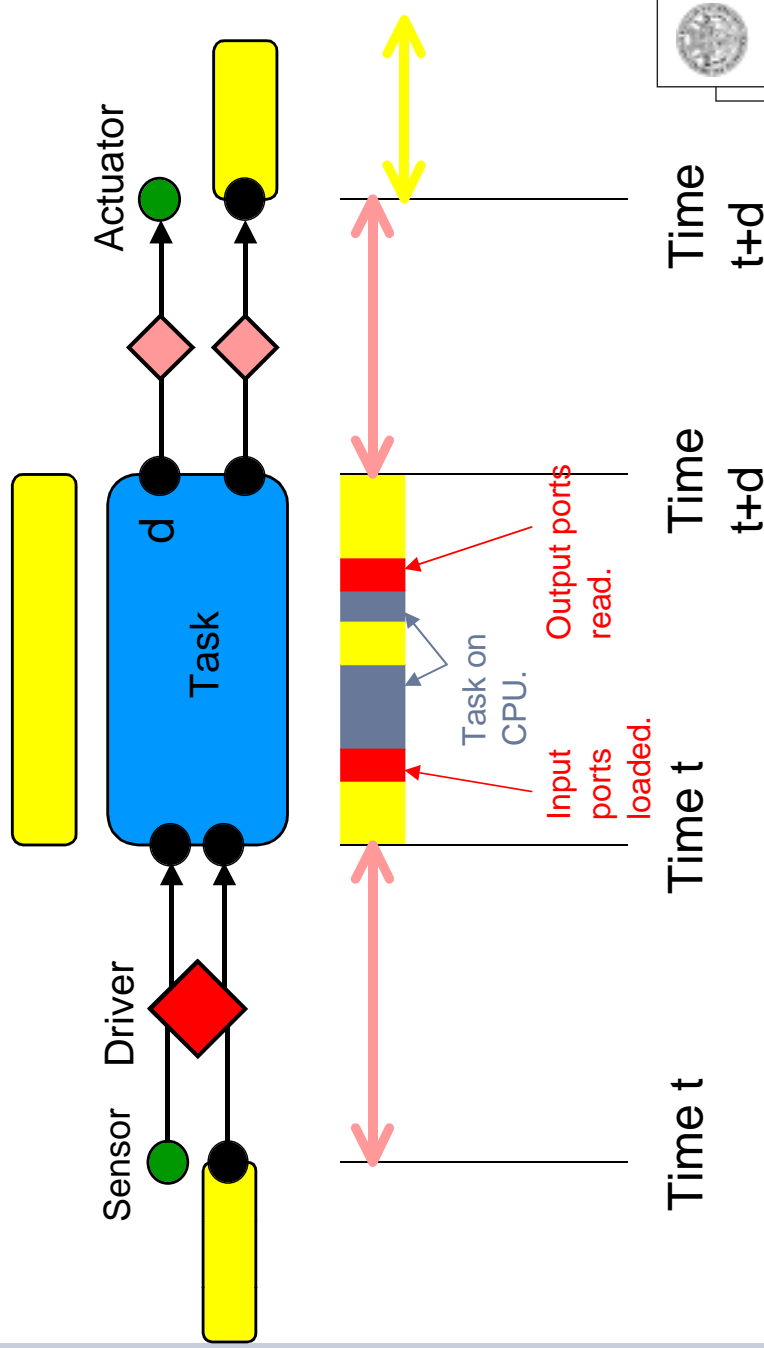


„höhere Programmiersprache“ für Zeitaspekte



=> spezif. HW-Plattform wird irrelevant

Timed Model: time determinism => value determinism + compositionality



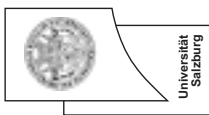
Konzeption der Lehrveranstaltung Verteilte Systeme

Ziele

- **Konzepte und Begriffe kennen und verstehen**
- **ingenieurmäßiges Herangehen an verteilte Software-Entwicklung lernen**

*Example isn't another
way to teach, it is the
only way to teach*

Albert Einstein



Verteilte Systeme (primär nach Tanenbaum)

- **Kommunikation**
- **Prozesse**
- **Namensgebung**
- **Synchronisation**
- **Konsistenz und Replizierung**
- **Fehlertoleranz**
- **Sicherheit**
- **Verteilte Services/Objekte**
- **Verteilte Dateisysteme**
- **Verteilte Dokument-basierte Systeme**

